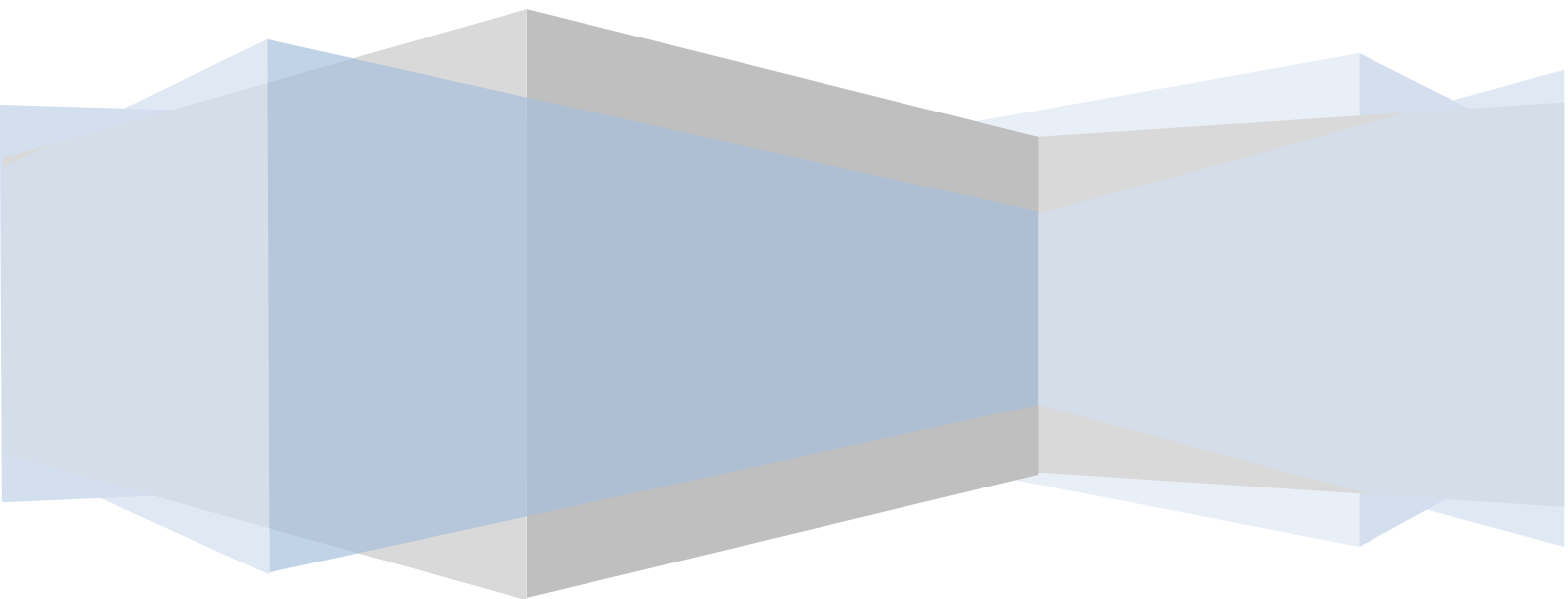


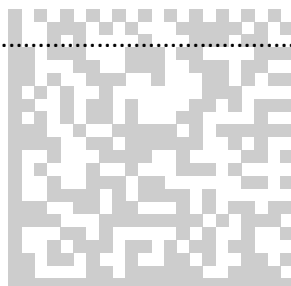
Intégralité et Read and Prind

EXEMPLE DE REPONSE A UNE DEMANDE
D'INTEGRATION DE SOLUTION SUR MSP BURHS ET
SITMA



1 Table des matières

2	Problématique.....	3
3	Notre réponse d'intégrateur.....	4
3.1	Cinématique et comportement.....	4
3.2	Nomenclature de la proposition.....	5
3.2.1	Matériel.....	5
3.2.2	Logiciel.....	5
3.2.3	Service.....	5
4	Divers.....	7
4.1	Machine en ligne dimensions.....	7
4.2	Réquisit site.....	7
4.3	Performances.....	7



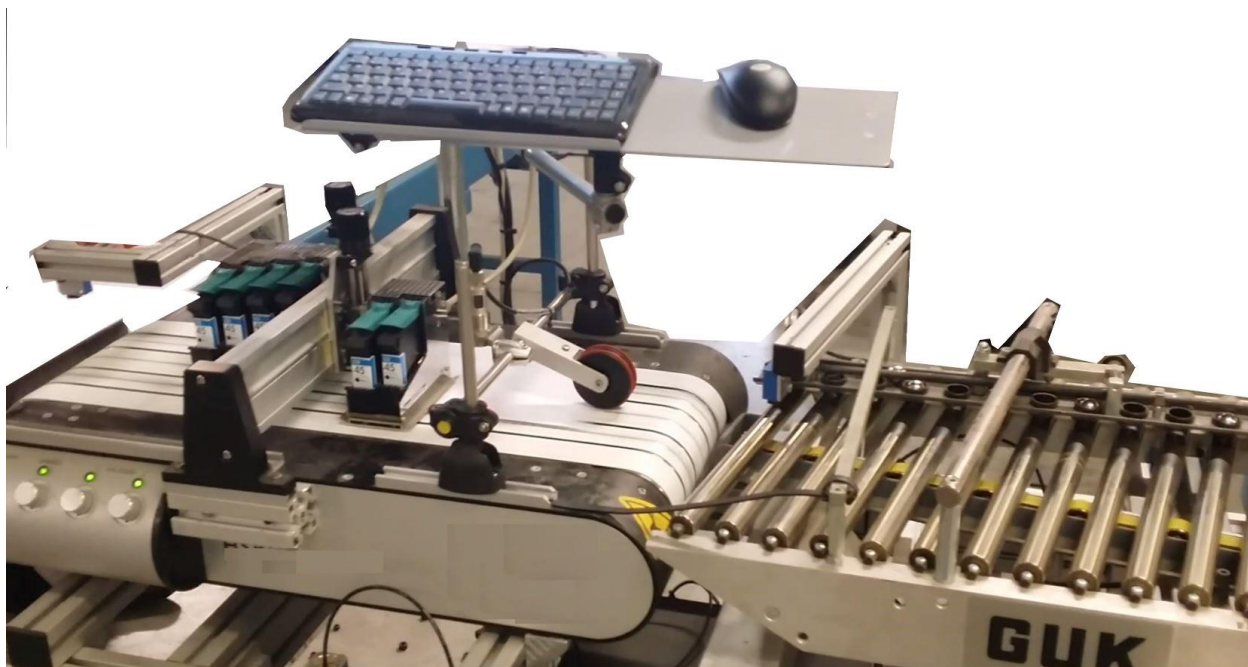
2 Problématique

L'objectif est de personnaliser un pavé adresse et une mention postale via un identifiant marqué sur un document porteur, l'acquisition de l'identifiant se fait au niveau des margeurs rotatifs sur deux machines avec des hauteurs variables (de 0,85m à 1m30)



3 Notre réponse d'intégrateur.

Une base d'adressage dynamique réglable en hauteur



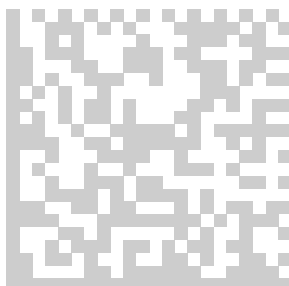
3.1 Cinématique et comportement

1. Accès au fichier de donnée sur un répertoire partagé mise à jour soit par le réseau soit par clé USB. Le lancement du job se fait directement à l'écran tactile ou via le BIP d'une page bannière.
2. **On lira un identifiant de type code barre ou Datamatrix sur** le margeur de la MSP. Le mode de fonctionnement est identique quel que soit sur le matériel.
3. Après lecture de cet identifiant et en fonction de la configuration machine (bloc équipé) un nombre de pas pour le Print du bloc adresse s'est défini. L'automatisme contrôle le nombre de pas avant déviation ou marquage. Ce nombre de pas peut être variable.
4. Après lecture on considère que le pli est correctement inséré. En cas de mauvaise lecture on dévie le pli dans la caisse de déviation.
5. En cas de fauté machine de Mise Sous Pli, l'opérateur dispose d'un outil simple de synchronisation des plis.
6. Le module de contrôle (écran tactile intelligent) envoie en mode réseau local l'information à la base d'adressage
7. Envoie à l'application postale les informations de routage postal.

3.2 Nomenclature de la proposition

3.2.1 Matériel

- Système de vision pour lecture code 2D et 1D
- Bloc d'installation rapide pour les caméras sur les margeurs de la Mise sous pli
- Cellule de lecture page
- Automate de supervision
- Ecran Tactile
- Caisson de déviation pour les non lus avec cellule en entrée
- Table de rectification avec cellule de tracking pour taquer les plis en entrée de base aspirante
Cellule de début de séquence avant print
- Base aspirante solidaire du caisson de déviation
- Tête HP de marquage
- Caméra de contrôle de synchronisation
- Cellule avant tapis pour gestion de l'accélération de celui ci
- Hub Ethernet pour réseau local machine.

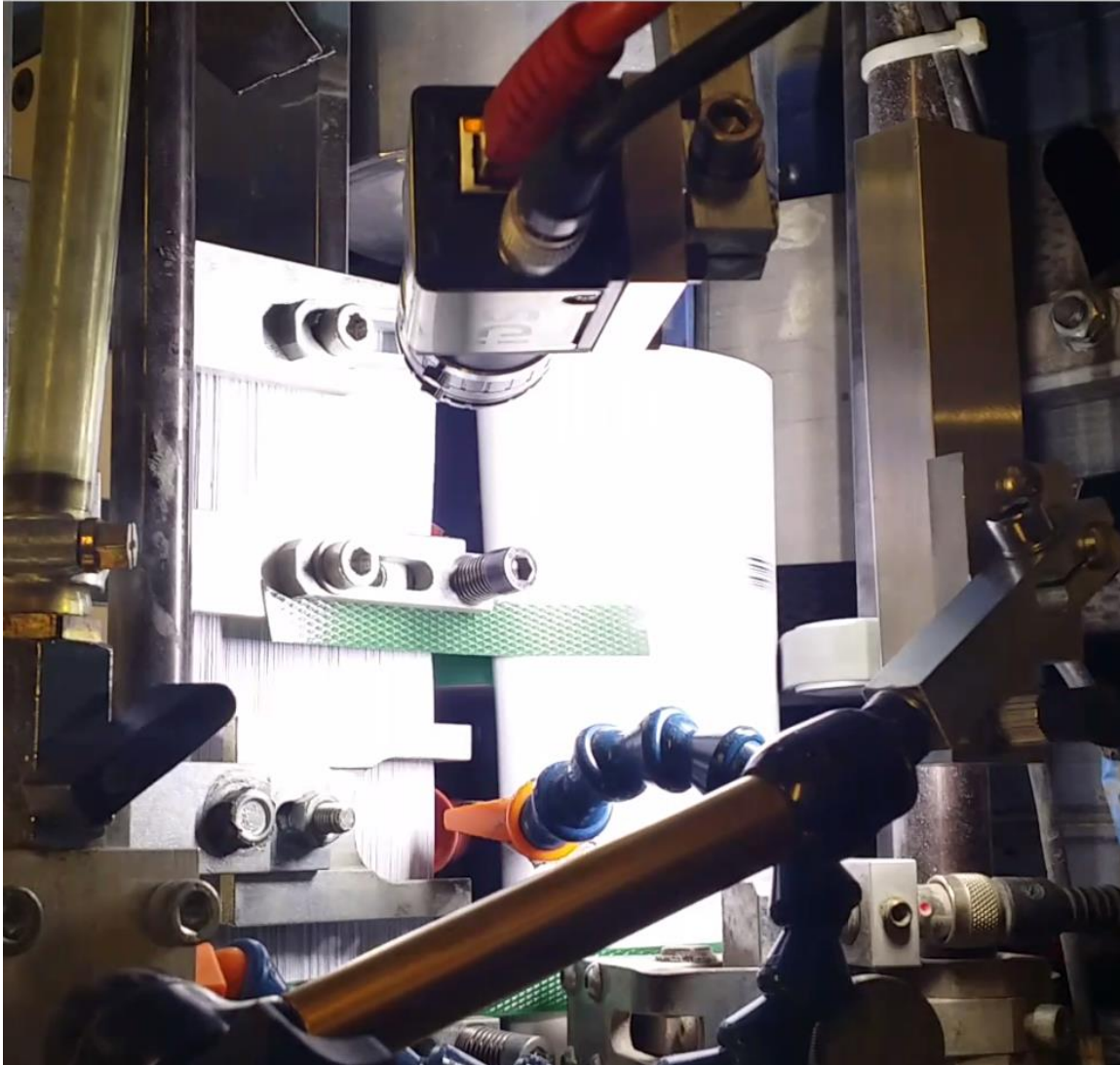


3.2.2 Logiciel

- Système logiciel de vision
- Logiciel automate pour :
 - Comptage et création du nombre de pas en fonction du matériel et du positionnement de la caméra
 - Tracking simple du pli
 - Ordre de déviation
 - Ordre de marquage
 - Ordre d'accélération du tapis pour séquençement des caissettes postales.
- Interface de dé-validation d'un pli fauté
- Application d'adressage
- Fichier d'intégralité
- Interface Application postale

3.2.3 Service

- Etude préalable
- Installation et test
- Formation



4 Divers

4.1 Machine en ligne dimensions

- Défilement de gauche vers droite (peut être modifié à la commande)
- Format : C4 en mode paysage et en mode portrait
- Format C5 C6 en mode portrait

4.2 Réquisit site

- Energies : 230 V 50 Hz 16 A
- Air comprimé 6 bars sec 100 l/mn

4.3 Performances

- 7000 à 8500 plis heures en DL, option possible à 12500 plis heures).
- 5500 en C5
- 4000 en C4 portrait

